Artec Jet

Artec 3D

Sistema LiDAR móvil de alta precisión, basado en SLAM, para cualquier entorno

¡NUEVO!

3DZ

Print the Future

www.3dz.es

Artec Jet
Especificaciones

Artec 3D

Especificaciones de mapeo

Mapeo SLAM	Mapeo LiDAR basado en localización y mapeo simultáneos (SLAM), deriva de +/- 0,03%
Alcance del LIDAR	0.5 m to 300 m
Canales del LIDAR	32
Precisión global	5-10 mm
Precisión global (RTK/PPK1)	15-30 mm
Precisión local	5-10 mm
Exactitud	Hasta 2 mm
Precisión de mapeo	± 15 mm en entornos generales; ± 10 mm en entornos interiores y subterráneos típicos; ± 5 mm de capacidad de detección de cambios aislados
Visión de campo angular	360° x 290°
Velocidad de adquisición de datos del LIDAR	Modo de Retorno Único: hasta 640 000 puntos/seg; Modo de Retorno Múltiple (3 retornos): hasta 1,920,000 puntos/seg.
Máxima velocidad de captura de datos	Vehículo: 60 km/h; Vuelo: 5 m/s en superficie, 2 m/s bajo tierra o en espacios confinados.
Iniciar/Detener escaneo durante caminata o flotación	Sí
Formatos de salida	Nube de puntos de resolución completa, nube de puntos diezmada, archivo de trayectoria.
Formatos de archivos de nube puntos	.las, .laz, .ply, E57
Atributos de nube de puntos	Intensidad, rango, tiempo, número de retorno (más fuerte, primero, último), número de anillo, RGB/color verdadero (opcional)
Almacenamiento	512 GB — aproximadamente 16 horas de datos de sensores.
Temperatura de operación	-10 to 45°C (14 to 113°F)

Especificaciones físicas

Rating de IP	IP65
Peso	1.57 kg
Voltaje de entrada	14–54 V, 64 W, alimentado por batería o entrada de alimentación auxiliar.
Despliegue	Dron/UAV, portátil, mochila, vehículo, cable, robot terrestre.
Drones soportados	DJI M300, DJI M350, Freefly Astro Max
Montaje de liberación rápida	Sí
Puerto auxiliar	Conector propietario
Puerto USB	Sí
Antena Wi-Fi	Interna
Duración de batería	2 horas
Timepo de carga	3-4 horas

Especificaciones de autonomía

Modos de vuelo	Asistencia al Piloto (vuelo sin GPS, mantenimiento de posición, vuelo asistido, prevención de colisiones, velocidad de vuelo regulada); Modo de Navegación Autónoma por Puntos de Referencia (navegación autónoma hacia puntos de referencia)
Tipos de puntos de referencia AI2	2D, 3D, plano, altura
Modos de navegación AI2	Exploración guiada, plan de ruta local y global
Evasión omnidireccional de colisión	360° × 360°; tamaño del obstáculo > 2 mm de cable; alcance de 1,2 a 40 m; distancia de seguridad ajustable en vuelo